

Ergonomie et conditions de travail

Ergonomie et Robotique : la collaboration entre un robot et un opérateur



Prix
Intra ou Sur-mesure
Nous consulter



Durée
1 jour / 7h



Délai d'accès
Sous 2 mois après
signature de la
convention



Présentiel

Cette formation a pour objectif d'illustrer les différentes formes de « collaboration » existantes entre un robot et un opérateur en situation professionnelle.

Objectifs pédagogiques

À l'issue de la formation les participants seront en capacité de :

- Identifier les différents types de collaboration existantes
- Définir la notion de référentiel opérationnel commun
- Identifier les déterminants de la réussite de ces collaborations
- D'analyser l'impact de chaque type de coopération sur l'opérateur

Contenu de la formation

La formation introduit des concepts théoriques et des cas pratiques autour des sujets suivants :

- La maturité de la technologie robotique
- Quelques exemples de robot et leur apport, leur capacité à être impliqué dans une situation de collaboration
- Le fonctionnement humain dans une activité professionnelle
- Les faisceaux de contraintes de l'humain, ceux du robot
- Le référentiel opérationnel commun
- Les déterminants de la collaboration au travers de différents cas d'application
- Les impacts sur l'opérateur, sa performance, sa santé

Niveau initial

Public concerné

Ergonome, responsable d'innovation, responsable de production, concepteur de poste de travail, préventeur.

Pré-requis

Connaître l'ergonomie, en avoir une pratique certaine dans l'industrie

Connaître la robotique et l'automatisation

Points fort

- Exemples et cas d'études adaptés au plus près de l'activité
- Formateur bénéficiant d'une longue expérience dans le domaine

Évaluation

Les méthodes d'évaluations utilisées au cours de la formation sont :

- Évaluation des acquis
- Étude de cas